Shihlin SDE Serisi Frenli Motorda Yapılması Gereken Ayarlar

Motorun frenli olduğunu anlamak için örneğin 400W'lik bir servodan örnek verecek olursak motor model numarasının sonu SME-L04030S**CDU** ise frensiz, SME-L04030S**DDU** frenlidir.
Bu durumda PA01 parametrenizin yüzler hanesini 0**1**00 bir yapılması gerekir. Diğer haneler sizin kontrol metodunuzla ilgilidir.

Örneğin:
Dahili Pozisyonlama modunda çalışacak ise 0**1**10
Harici Pozisyonlama modunda çalışacak ise 0**1**00
Hız kontrol modunda çalışacak ise 0**1**02
Tork kontrol modunda çalışacak ise 0**1**04 olmalıdır.

PA01 parametresi **Servo OFF** konumundayken değiştirilmeli ve değiştirildikten sonra enerji **OFF/ON** yapılmalıdır.

No	Abbr.	Function description	Control mode	Setting range	Unit
PA01	STY	Setting value of Control mode option: u z y x x: control mode select 0: position 1: position/speed 2: speed 3: speed/torque 4: torque 5: torque/position 6: turret y: position command select 0: external input 1: inner register(absolute type) 2: Pt/Pr switched z: electromagnetic brake enabled option 0: disabled 1: enabled.(Motor with electromagnetic brake applied) u: DI/DO setting option 0: Functions of DI/DO are fixed. 1: DI/DO functions are varied with different control modes.	All	0000h ~1126h	-

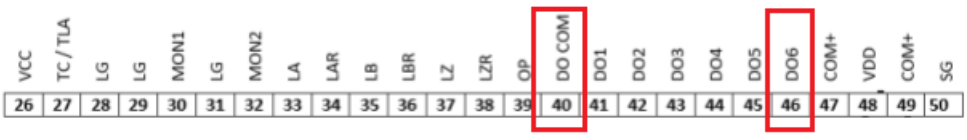
Fren kontrolü için CN1 konnektörü üzerindeki hangi çıkışı kullanacaksanız parametre ayarı aşağıdaki gibi olmalıdır.

Ayarlanan Değer: **0x06**			
Dijital output sinyali	Output açıklaması	Fonksiyon Açıklaması	Desteklenen Modlar
MBR	Electromagnetic brake interlock	Elektromanyetik Fren kontrolüdür. Bu çıkışın kullanılabilmesi için Sürücü üzerinde PA01 parametresi x1xx olarak ayarlanmalıdır. (*PA-01 Parametresi* Yüzler basamağı MBR Enable/Disable seçimi) Servo sürücü ON konumunda iken herhangi bir hata kodu yok ise DO1~DO6 aralığına tanımlanan bu çıkış aktif olur. PC-40: Servo ON konumundan OFF konumuna geçerken gecikme zamanı (0~1000ms) PC-16: Servo OFF konumundan ON konumuna geçerken gecikme zamanı (0~1000ms)	Tüm modlar

Çıkışlara hangi parametrenin karşılık geldiğine aşağıdaki resimden bulaşabilirsiniz.

SDE Serisi Servo Sürücü Dijital Giriş ve Çıkış Parametre Listesi					
Parametre		**Açıklama**	**Parametre**		**Açıklama**
PD-01	DIA1	EMG, LSN, LSP, SON İnputları için tetikleme kaynağı seçimi (Açıklama için Not-1'e bakınız)	PD-18	DOP2	Error Pulse Temizleme seçeneği (Açıklama için Not-4'e bakınız)
PD-02	DI1	Dijital input-1	**PD-19	DOP3	Alarm kodu çıkışı (Açıklama için Not-5'e bakınız)
PD-03	DI2	Dijital input-2	PD-20	DOP4	Alarm Reset Tipi 0: Reset sinyali geldiği sürece Servo OFF'a geçer. 1: Hata resetlendi ise Servo ON konumuna otomatik olarak geçer
PD-04	DI3	Dijital input-3	PD-21	DI9	Dijital input-9
PD-05	DI4	Dijital input-4	PD-22	DI10	Dijital input-10
PD-06	DI5	Dijital input-5	PD-23	DI11	Dijital input-11
PD-07	DI6	Dijital input-6	PD-24	DI12	Dijital input-12
PD-08	DI7	Dijital input-7	PD-25	ITST	Haberleşme üzerinden Dijital input kontrolü (Açıklama için Not-3'e bakınız)
PD-09	DI8	Dijital input-8	PD-26	DO6	Dijital output-6
PD-10	DO1	Dijital output-1	PD-27	DOD	Outputlar için NO/NC ayar parametresi (Açıklama için Not-6'e bakınız)
PD-11	DO2	Dijital output-2	**PD-28	MC_OK	Hareket kontrolü tamamlandı seçeneği (Açıklama için Not-7'e bakınız)
PD-12	DO3	Dijital output-3	PD-29	DID	İnputlar için NO/NC ayar parametresi (Açıklama için Not-8'e bakınız)
PD-13	DO4	Dijital output-4	**PD-30	SDO	Output kontrol kaynağını tanımlama adresi (Açıklama için Not-9'a bakınız)
PD-14	DO5	Dijital output-5	**PD-31	OTST	Haberleşme üzerinden Dijital Output kontrolü (Açıklama için Not-9'a bakınız)
PD-15	DIF	Dijital input girişleri için filtre zaman değeri (Açıklama için Not-2'e bakınız)	PD-32	SVDL	Servo ON konumuna geçiş için gecikme zamanı (0~3000ms.)
PD-16	IOS	İnput kontrol kaynağını tanımlama adresi (Açıklama için Not-3'e bakınız)			
PD-17	DOP1	LSP/LSN swichleri için yavaşlama seçimi 0: Ani Duruş 1: PF81 e göre rampalı duruş			

Örneğin siz CN1 konnektörü üzerindeki **DO6** çıkışını fren çıkışı olarak tanımlamak isterseniz. **PD26: 0006** olmalıdır.
Bu çıkıştan röle çektirip röle üzerinden freni çektirip/bıraktırmanızı tavsiye ederiz.
Eğer röle'yi +24V ile çektirmek isterseniz. 24VDC güç kaynağınızın **(+)** 'sını CN1 konnektöründeki **40** numaralı pin'e verip Servo ON olduğu durumda D06 (46.pin) den (+) voltajı alıp röleyi çektirebilirsiniz.
Eğer röle'yi +0V ile çektirmek isterseniz. 24VDC güç kaynağınızın **(-)** 'sını CN1 konnektöründeki **40** numaralı pin'e verip Servo ON olduğu durumda D06 (46.pin) den (-) voltajı alıp röleyi çektirebilirsiniz.
Özetle **40** numaralı pin'e ne verirseniz (artı veya eksi) mevcut çıkışınız aktif olduğunda o voltajı alırsınız. **40** numaralı pin çıkışların COM ucudur.



Dijital giriş veya çıkıp parametreleri değiştirildiğinde enerji **OFF/ON** yapılmalıdır.

Not: Motor frenli ise motor kablonuzda **U V W** haricinde iki uç daha vardır. Bu uçlar freni açıp/bıraktırmanızı sağlar. Uçlara yön bağımsız olarak uygulanan 24VDC voltaja göre 24VDC geliyor ise fren açar, gelmiyor ise fren kapatır.