

Dahili Pozisyonlamada JOG yaptırma

Dijital girişlerde JOG ileri, JOG geri inputları bulunmaz. Bu sebeple Event'lar kullanılarak ileri ve geri JOG işlemleri gerçekleştirilebilir. **Sadece PR51-63 arası event olarak kullanılabilir.**

Dahili pozisyonlama ayarlarının yapıldığını varsayarsak sırası ile aşağıdaki adımlar uygulanmalıdır.

1- İleri JOG için PR51

The screenshot shows the PR Mode Editor interface for PR51. The left sidebar lists paths from [PR#39] T.0 to [PR#62] T.0, with [PR#51] T.1 selected. The main area displays the 'PR51 TYPE Settings' configuration. The 'OPT options' section includes 'INS:Interrupt the previous path:' (0: No, 1: Yes), 'AUTO:Auto move to next path when completed:' (0: No, 1: Yes), and 'UNIT:Unit:' (0: 0.1rpm, 1: PPS(pulse per sec)). The 'Speed,Time Setting' section includes 'ACC:Time Index of accel. to rated speed' (POA01: 200 (PF49)), 'DEC:Time Index of decel. from rated speed' (POA01: 200 (PF49)), and 'DLY:Delay time index' (DLY01: 0 (PF65)). The 'Data' section has a 'Target Speed(0.1rpm or PPS)' field set to 1000. The bottom status bar shows 'PF05:0x00000001' and 'PF06:1000' with 'Read this path data' and 'Write this path data' buttons.

2- Geri JOG için PR52

The screenshot shows the PR Mode Editor interface for PR52. The left sidebar lists paths from [PR#33] T.0 to [PR#56] T.0, with [PR#52] T.1 selected. The main area displays the 'PR52 TYPE Settings' configuration. The 'OPT options' section includes 'INS:Interrupt the previous path:' (0: No, 1: Yes), 'AUTO:Auto move to next path when completed:' (0: No, 1: Yes), and 'UNIT:Unit:' (0: 0.1rpm, 1: PPS(pulse per sec)). The 'Speed,Time Setting' section includes 'ACC:Time Index of accel. to rated speed' (POA01: 200 (PF49)), 'DEC:Time Index of decel. from rated speed' (POA01: 200 (PF49)), and 'DLY:Delay time index' (DLY01: 0 (PF65)). The 'Data' section has a 'Target Speed(0.1rpm or PPS)' field set to -1000. The bottom status bar shows 'PF07:0x00000001' and 'PF08:-1000' with 'Read this path data' and 'Write this path data' buttons. On the right side, there are buttons for 'Start Index Position control', 'Start Tool Magazine Editor', and a 'Show current PR.' checkbox.

2- Düşen kenarda stop etmesi için PR53

PR Mode Editor

[PR#33] T:0
[PR#34] T:0
[PR#35] T:0
[PR#36] T:0
[PR#37] T:0
[PR#38] T:0
[PR#39] T:0
[PR#40] T:0
[PR#41] T:0
[PR#42] T:0
[PR#43] T:0
[PR#44] T:0
[PR#45] T:0
[PR#46] T:0
[PR#47] T:0
[PR#48] T:0
[PR#49] T:0
[PR#50] T:0
[PR#51] T:1 ±
[PR#52] T:1 ±
[PR#53] T:1 ±
[PR#54] T:0
[PR#55] T:0
[PR#56] T:0

PR#53 TYPE Settings

[1]: Constant speed control

OPT options

INS: Interrupt the previous path: 0: No 1: Yes

AUTO: Auto move to next path when completed: 0: No 1: Yes

UNIT: Unit: 0: 0.1rpm 1: PPS(pulse per sec)

Speed, Time Setting

ACC: Time Index of accel. to rated speed POA01: 200 (PF49) ▾

DEC: Time Index of decel. from rated speed POA01: 200 (PF49) ▾

DLY: Delay time index DLY01: 0 (PF65) ▾

Data

Target Speed(0.1rpm or PP) 0

PF09: 0x00000001 Read this path data Write this path data <== ==>

PF10: 0

4-Dijital giriş Event tanımlamaları

Event1 yükselen kenarında PR51'e baksın

Event2 yükselen kenarında PR52'e baksın

Event1 ve Event2'nin düşeninde PR53'e baksın

PR Mode Editor

Homing Setting

General Parameter

Elec. Gear Ratio

Software Limit

Decel Time of

External Event

Speed Time Setting

PR Mode Setting

[PR#01] T.2 ±

[PR#02] T.2 ±

[PR#03] T.0

[PR#04] T.0

[PR#05] T.0

[PR#06] T.0

[PR#07] T.0

[PR#08] T.0

[PR#09] T.0

[PR#10] T.0

[PR#11] T.0

[PR#12] T.0

[PR#13] T.0

[PR#14] T.0

[PR#15] T.0

PL(CCWL): POA01: 200 (PF49)

NL(CWL): POA01: 200 (PF49)

SPL: POA01: 200 (PF49)

SNL: POA01: 200 (PF49)

OVF: POA01: 200 (PF49)

STP: POA01: 200 (PF49)

External Event ON/OFF Setting(PF83,PF84)

EV1 Event:ON PR#51

EV2 Event:ON PR#52

EV3 Event:ON Do nothing

EV4 Event:ON Do nothing

EV1 Event:OFF PR#53

EV2 Event:OFF PR#53

EV3 Event:OFF Do nothing

EV4 Event:OFF Do nothing

Read this panel data

Write this panel data

5- Dijital girişlere Event1 ve Event2 tanımlamalarının yapılması

Örneğin DI7 geldiğinde (CN1 klemens no: 20) İleri JOG tanımlı olsun istersek **PD08: 1E**
Örneğin DI8 geldiğinde (CN1 klemens no: 21) İleri JOG tanımlı olsun istersek **PD09: 1F**
tanımlanmalıdır.