

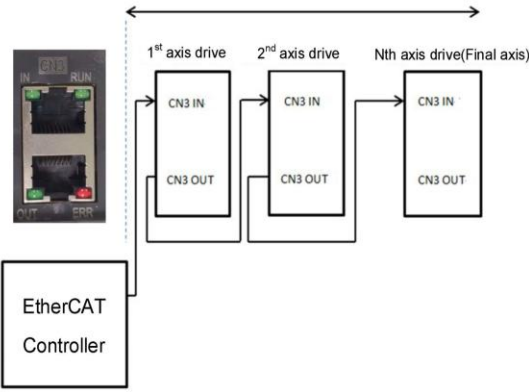
## SHIHLIN SDC-E EtherCAT Ayarları

PA06=1 ve PA07=1 olarak varsayılan bırakıldığında, motor 1-tur PUU çözünürlüğü EtherCAT master kontrolcü tarafından ayarlanmalıdır ve bu, bağlı motor tipine göre değişmelidir.

Eğer yukarıdaki temel ayarlar tablosunda gösterildiği şekilde ayarlanırsa, 1-tur PUU çözünürlüğü motor tipinden bağımsız olarak her zaman 100000 PUU olur.

Dolayısıyla, EtherCAT master kontrolcüsünde de 1-tur PUU değeri 100000 olarak ayarlanması yeterlidir.

### SDC-E (EtherCAT) Sürücü Ayarları



#### Temel Ayarlar

Parametre	Değer	Açıklama
PA40	88	Fabrika ayarlarına reset (Enerji OFF/ON!)
PA01	1020	Çalışma modu: EtherCAT (Enerji OFF/ON!)
PA06(Num)	131072	17-bit (manyetik enkoderli tümü) için 131072 set edilir. 24-bit (750W ve altı optik enkoderli) için 16777216 set edilir. 23bit (130 çerçeve 1kW) için 8388608 set edilir.
PA07(Den)	10000	Den: 1-tur PUU
PD29	001C	LSP/LSN/EMG NO tip seçimi (Enerji OFF/ON!)

#### Opsiyonel Ayarlar

Parametre	Değer	Açıklama
PA01	120	IO ayar izni ve fren modu aktivasyonu (Enerji OFF/ON!)
PA28	0/1	0=Incremental, 1=Absolute encoder (Enerji OFF/ON!)
PA29	0/1	1=Absolute koordinat sıfırlama/başlatma
PA36	1	One Touch Tuning ayar izni
PA38	0/1	Motor dönüş yönü sürücüden değiştirme (FWD yön 0=CCW, 1=CW)
PA49	1	HM object Bit12 adres ve 60FD object DI mapping geçerlidir.
PB27	0	Auto resonance suppression mode Pasif.
PC16	0	MBR çıkış için fren bırakma gecikmesi
PC24	106/10B/10E	Açılışta Panel göstergesi seçimi (106=rpm, 10B=%yük, 10E=atalet)
PD11	6	DO2-MBR fren rölesi için kontrol çıkışı (Enerji OFF/ON!)
PD37	1	LSP/LSN limit siviç sinyalleri ayrı alarm verir ve servo on/off her durumda bakar.